

## Kap. 2.7 Differentieller

Låt  $f: D \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $D \subset \mathbb{R}^n$  öppen,  $f$  differentierbar.

Def Den linjära funktionen  $df_{\vec{x}}: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$

$$df_{\vec{x}}(\vec{h}) = f'_{x_1}(\vec{x})h_1 + \dots + f'_{x_n}(\vec{x})h_n = \begin{pmatrix} f'_{x_1}(\vec{x}) & \dots & f'_{x_n}(\vec{x}) \end{pmatrix} \begin{pmatrix} h_1 \\ \vdots \\ h_n \end{pmatrix}$$

kallas för differentialen av  $f$  i punkten  $\vec{x}$ .

Definitionen av differentierbarhet kan skrivas:

$$f(\vec{x} + \vec{h}) - f(\vec{x}) = df_{\vec{x}}(\vec{h}) + |\vec{h}| \rho(\vec{x}, \vec{h}) \text{ där}$$

$$\lim_{\vec{h} \rightarrow 0} \rho(\vec{x}, \vec{h}) = 0.$$

Ex  $df_{\vec{x}}: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  representeras av matrisen  $\begin{pmatrix} f'_{x_1}(\vec{x}) & \dots & f'_{x_n}(\vec{x}) \end{pmatrix}$

Ex Om  $f(\vec{x}) = x_1$ , får vi

$$dx_1 = df_{\vec{x}} = \begin{pmatrix} \frac{\partial x_1}{\partial x_1} & \frac{\partial x_1}{\partial x_2} & \dots & \frac{\partial x_1}{\partial x_n} \end{pmatrix} = (1, 0, \dots, 0).$$

$$\text{dvs } dx_1(\vec{h}) = h_1$$

På samma sätt,  $dx_j(\vec{h}) = h_j \quad j = 1, \dots, n.$

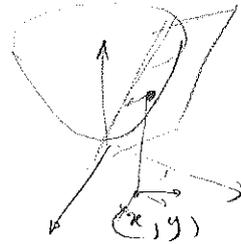
$$\text{Ex } df(\vec{h}) = f'_{x_1}(\vec{x})h_1 + \dots + f'_{x_n}(\vec{x})h_n = f'_{x_1}(\vec{x})dx_1(\vec{h}) + \dots + f'_{x_n}(\vec{x})dx_n(\vec{h})$$

Alltså,  $df = f'_{x_1}(\vec{x})dx_1 + \dots + f'_{x_n}(\vec{x})dx_n$  för alla  $\vec{h} \in \mathbb{R}^n$ .

$$\text{Ex } f(x, y) = y^3 \ln x, \quad x > 0$$

$$df = \frac{\partial f}{\partial x} dx + \frac{\partial f}{\partial y} dy = \frac{y^3}{x} dx + 3y^2 \ln x dy$$

$$\text{Ex } f(x, y) = x^2 + y^2$$
$$df = 2x dx + 2y dy$$



Räknesregler: •  $d(f+g) = df + dg$

$$\bullet d(f \cdot g) = g \cdot df + f \cdot dg$$

$$\bullet d\left(\frac{f}{g}\right) = \frac{g \cdot df - f \cdot dg}{g^2}$$

$$\bullet d(f \circ g)(\vec{x}) = df(g(\vec{x})) \cdot dg(\vec{x})$$

$$\text{Ex } f(x, y) = e^{xy^2} + \sin(xy)$$

$$df = d(e^{xy^2}) + d(\sin(xy)) = e^{xy^2} \cdot d(xy^2) + \cos(xy) \cdot dxy =$$

$$= e^{xy^2} (\underbrace{y^2 \cdot dx + x dy^2}_{2xydy}) + \cos(xy) \cdot (\underbrace{xdy + ydx}_{}) =$$

$$= \underbrace{(y^2 e^{xy^2} + y \cos(xy))}_{\frac{\partial f}{\partial x}} dx + \underbrace{(2xy e^{xy^2} + x \cos(xy))}_{\frac{\partial f}{\partial y}} dy$$